

希赛网，专注于**软考、PMP、通信考试**的专业IT知识库和在线教育平台。希赛网在线题库，提供历年考试真题、模拟试题、章节练习、知识点练习、错题本练习等在线做题服务，更有能力评估报告，让你告别盲目做题，针对性地攻破自己的薄弱点，更高效的备考。

希赛网官网：<http://www.educity.cn/>

希赛网软件水平考试网：<http://www.educity.cn/rk/>

希赛网在线题库：<http://www.educity.cn/tiku/>

2012下半年程序员案例分析真题答案与解析：<http://www.educity.cn/tiku/tp19353.html>

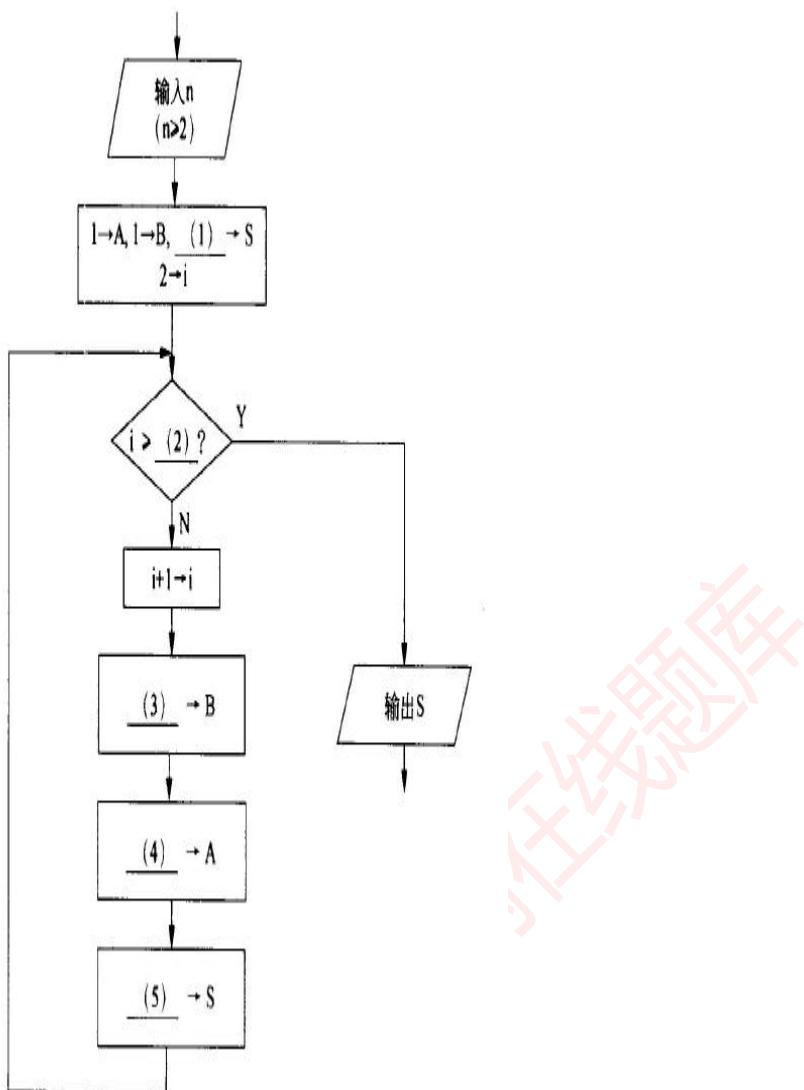
## 2012年下半年程序员考试下午真题（参考答案）

- 阅读以下说明和流程图，填补流程图中的空缺(1)~(5)，将解答填入答题纸的对应栏内。

### 【说明】

本流程图用于计算菲波那契数列  $\{a_1=1, a_2=1, \dots, a_n=a_{n-1}+a_{n-2}|n=3, 4, \dots\}$  的前 n 项 ( $n \geq 2$ ) 之和 S。例如，菲波那契数列前 6 项之和为 20。计算过程中，当前项之前的两项分别动态地保留在变量 A 和 B 中。

### 【流程图】



- 阅读以下说明和 C 函数，填充函数中的空缺，将解答填入答题纸的对应栏内。

#### 【说明】

如果矩阵 A 中的元素  $A_{i,j}$  满足条件:  $A_{i,j}$  是第  $i$  行中值最小的元素, 且又是第  $j$  列中值最大的元素, 则称之为该矩阵的一个马鞍点。

一个矩阵可能存在多个马鞍点, 也可能不存在马鞍点。下面的函数求解并输出一个矩阵中的所有马鞍点, 最后返回该矩阵中马鞍点的个数。

**【C 函数】**

```

int findSaddle(int a[][]N, int M)
{ /* a 表示 M 行 N 列矩阵, N 是宏定义符号常量 */
    int row, column, i, k;
    int minElem;
    int count = 0; /* count 用于记录矩阵中马鞍点的个数 */

    for (row = 0; row < (1); row++) {
        /* minElem 用于表示第 row 行的最小元素值, 其初值设为该行第 0 列的元素值 */
        (2);
        for (column = 1; column < (3); column++)
            if (minElem > a[row][column]) {
                minElem = a[row][column];
            }

        for (k = 0; k < N; k++)
            if (a[row][k] == minElem) {
                /* 对第 row 行的每个最小元素, 判断其是否为所在列的最大元素 */
                for (i = 0; i < M; i++)
                    if ((4) > minElem) break;

                if (i >= (5)) {
                    printf("(%d, %d): %d\n", row, k, minElem); /* 输出马鞍点 */
                    count++;
                }/*if*/
            }/*if*/
    }/*for*/

    return count;
}/*findSaddle*/

```

- 阅读以下说明和 C 函数，填充函数中的空缺，将解答填入答题纸的对应栏内。

**【说明】**

函数 Insert\_key(\*root, key)的功能是将键值 key 插入到\*boot 指向根结点的二叉查找树中(二叉查找树为空时 \*root 为空指针)。若给定的二叉查找树中已经包含键值为 key 的结点，则不进行插入操作并返回 0；否则申请新结点、存入 key 的值并将新结点加入树中，返回 1。

提示：

- 二叉查找树又称为二叉排序树，它或者是一棵空树，或者是具有如下性质的二叉树：
- 若它的左子树非空，则其左子树上所有结点的键值均小于根结点的键值；
- 若它的右子树非空，则其右子树上所有结点的键值均大于根结点的键值；
- 左、右子树本身就是二叉查找树。

设二叉查找树采用二叉链表存储结构，链表结点类型定义如下：

```
typedef struct BiTnode{
    int key_value;           /* 结点的键值，为非负整数 */
    struct BiTnode *left,*right; /* 结点的左、右子树指针 */
}BiTnode, *BSTree;
```

### 【C函数】

```
int Insert_key ( BSTree *root, int key )
{
    BiTnode *father = NULL, *p = *root, *s;

    while ( (1) && key != p->key_value ) { /*查找键值为key的结点*/
        father = p;
        if ( key < p->key_value ) p = (2); /*进入左子树*/
        else   p = (3);                  /*进入右子树*/
    }

    if ( p ) return 0; /*二叉查找树中已存在键值为key的结点，无需再插入*/

    s = (BiTnode *)malloc( (4) ); /*根据结点类型生成新结点*/
    if (!s) return -1;
    s->key_value = key; s->left = NULL; s->right = NULL;

    if ( !father )
        (5); /*新结点作为二叉查找树的根结点*/
    else          /*新结点插入二叉查找树的适当位置*/
        if ( key < father->key_value ) father->left = s;
        else   father->right = s;
    return 1;
}
```

- 阅读以下说明和 C 函数，填充函数中的空缺，将解答填入答题纸的对应栏内。

### 【说明】

已知两个整数数组 A 和 B 中分别存放了长度为 m 和 n 的两个非递减有序序列，函数 Adjustment(A,B, m, n)的功能是合并两个非递减序列，并将序列的前 m 个整数存入 A 中，其余元素依序存入 B 中。

例如：

	合并前	合并后
数组 A 的内容	1,9,28	1,4,7
数组 B 的内容	4,7,12,29,37	9,12,28,29,37

合并过程如下:从数组 A 的第一个元素开始处理。用数组 B 的最小元素 B[0]与数组 A 的当前元素比较,若 A 的元素较小,则继续考查 A 的下一个元素;否则,先将 A 的最大元素暂存入 temp ,然后移动 A 中的元素挪出空闲单元并将 B[0]插入数组 A ,最后将暂存在 temp 中的数据插入数组 B 的适当位置(保持 B 的有序性)。如此重复,直到 A 中所有元素都不大于 B 中所有元素为止。

### 【C 函数】

```

void Adjustment(int A[],int B[],int m,int n)
{ /*数组A有m个元素,数组B有n个元素*/
    int i, k, temp;

    for(i = 0; i < m; i++)
    {
        if (A[i] <= B[0]) continue;

        temp = (1); /* 将A中的最大元素备份至temp */

        /* 从后往前依次考查A的元素, 移动A的元素并将来自B的最小元素插入A中 */
        for(k = m-1; (2); k--)
            A[k] = A[k-1];
        A[i] = (3);

        /* 将备份在temp的数据插入数组B的适当位置 */
        for(k = 1; (4) && k < n; k++)
            B[k-1] = B[k];
        B[k-1] = (5);
    }
}

```

- 阅读以下说明和 c++ 代码, 填充代码中的空缺, 将解答填入答题纸的对应栏内。

### 【说明】

下面的程序用来计算并寻找平面坐标系中给定点中最近的点对(若存在多对, 则输出其中的一对即可)。程序运行时, 先输入点的个数和一组互异的点的坐标, 通过计算每对点之间的距离, 从而确定出距离最近的点对。例如, 在图 5-1 所示的 8 个点中, 点(1, 1)与(2, 0.5)是间距最近的点对。

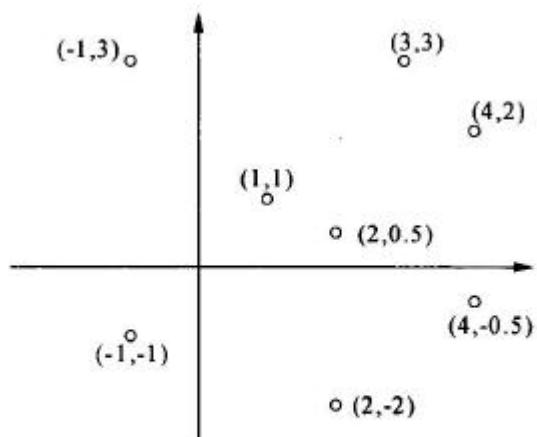


图 5-1 平面中的点

**【C++代码】**

```
#include <iostream>
#include <cmath>
using namespace std;
class GPoint {
private:
    double x, y;
public:
    void setX(double x) { this->x = x; }
    void setY(double y) { this->y = y; }
    double getX() { return this->x; }
    double getY() { return this->y; }
};

class ComputeDistance {
public:
    double distance(GPoint a, GPoint b) {
        return sqrt((a.getX() - b.getX())*(a.getX() - b.getX())
                    + (a.getY() - b.getY())*(a.getY() - b.getY()));
    }
};
```

```
int main()
{
    int i, j, numberOfPoints = 0;
    cout << "输入点的个数: ";
    cin >> numberOfPoints;
    (1) points = new GPoint[numberOfPoints]; //创建保存点坐标的数组
    memset(points, 0, sizeof(points));
    cout << "输入" << numberOfPoints << "个点的坐标: ";
    for (i = 0; i < numberOfPoints; i++) {
        double tmpx, tmpy;
        cin >> tmpx >> tmpy;
        points[i].setX(tmpx);
        points[i].setY(tmpy);
    }
    (2) computeDistance = new ComputeDistance();
    int p1 = 0, p2 = 1; //p1和p2用于表示距离最近的点对在数组中的下标
    double shortestDistance = computeDistance->distance(points[p1],
    points[p2]);
}
```

```

//计算每一对点之间的距离
for (i = 0; i < numberOfPoints; i++) {
    for (j = i+1; j < _____; j++) {
        double tmpDistance = computeDistance->_____;
        if (_____ ) {
            p1 = i; p2 = j;
            shortestDistance = tmpDistance;
        }
    }
}
cout << "距离最近的点对是: (" ;
cout << points[p1].getX() << "," << points[p1].getY()<<"和(" ;
cout << points[p2].getX() << "," << points[p2].getY() << ")" << endl;
delete computeDistance;
return 0;
}

```

- 阅读以下说明和 Java 程序，填充程序中的空缺，将解答填入答题纸的对应栏内。

#### 【说明】

下面的程序用来计算并寻找平面坐标系中给定点中最近的点对(若存在多对，则输出其中的一对即可)。程序运行时，先输入点的个数和一组互异的点的坐标，通过计算每对点之间的距离，从而确定出距离最近的点对。例如，在图 6-1 所示的 8 个点中，点 (1,1) 与 (2,0.5) 是间距最近的点对。

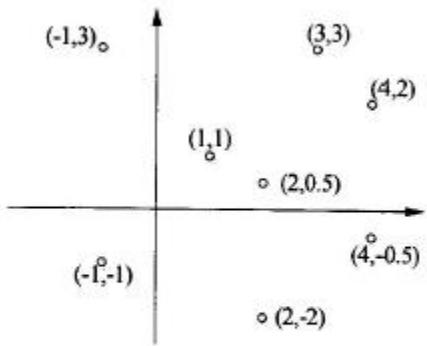


图 6-1 平面中的点

#### 【Java 代码】

```
import java.util.Scanner;
```

```

class GPoint
{
    private double x, y;
    public void setX(double x) { this.x = x; }
    public void setY(double y) { this.y = y; }
    public double getX()      { return this.x; }
    public double getY()      { return this.y; }
}

class FindNearestPoints {
    public static void main(String[] args) {
        Scanner input = new Scanner(System.in);
        System.out.print("输入点的个数: ");
        int numberOfPoints = input.nextInt();
        (1) points = new GPoint[numberOfPoints]; // 创建保存点坐标
                                         的数组
        System.out.print("请输入 " + numberOfPoints + " 个点的坐标: ");
        for (int i = 0; i < points.length; i++) {
            points[i] = (2);
            points[i].setX(input.nextDouble());
            points[i].setY(input.nextDouble());
        }
        FindNearestPoints fnp = new FindNearestPoints();
        int p1 = 0, p2 = 1; // p1 和 p2 用于表示距离最近的点对在数组中的下标
        double shortestDistance = fnp.getDistance(points[p1],
                                                points[p2]);
        // 计算每一对点之间的距离
        for (int i = 0; i < points.length; i++)
        {
            for (int j = i + 1; j < (3); j++)
            {
                double tmpDistance = fnp.(4);
                // 计算两点间的距离

                if ((5))
                {
                    p1 = i;
                    p2 = j;
                    shortestDistance = tmpDistance;
                }
            }
        }
    }
}

```

```
        }
        System.out.println("距离最近的点对是 (" +
            points[p1].getX() + ", " + points[p1].getY() + ") 和 (" +
            points[p2].getX() + ", " + points[p2].getY() + ")");
    }

    public double getDistance(GPoint pt1, GPoint pt2)
    {
        return Math.sqrt((pt2.getX() - pt1.getX()) * (pt2.getX() -
pt1.getX()) +
            (pt2.getY() - pt1.getY()) * (pt2.getY() - pt1.getY()));
    }
}
```

希赛网在线题库